

## I - Définition

**Définition** Soit  $A$  et  $B$  deux points distincts. Le vecteur  $\overrightarrow{AB}$  est caractérisé par

- sa direction : celle de la droite  $(AB)$
- son sens : de  $A$  vers  $B$
- sa longueur, ou norme, notée  $AB$  ou  $\|\overrightarrow{AB}\|$  : la distance de  $A$  à  $B$

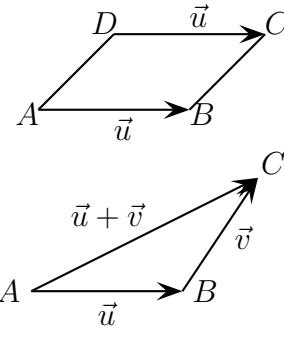
**Vecteurs égaux** : Deux vecteurs non nuls sont égaux si et seulement si ils ont même direction, même sens et même longueur.

**Propriété**  $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{DC}$  si et seulement si  $ABCD$  est un parallélogramme.

## II - Addition

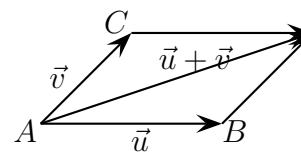
### 1) Relation de Chasles

Soient  $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$  et  $\vec{v} = \overrightarrow{BC}$  deux vecteurs, alors  $\vec{u} + \vec{v} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BC} = \overrightarrow{AC}$



### 2) Autre construction : règle du parallélogramme

Soient  $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$  et  $\vec{v} = \overrightarrow{AC}$  deux vecteurs, alors  $\vec{u} + \vec{v} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AC}$



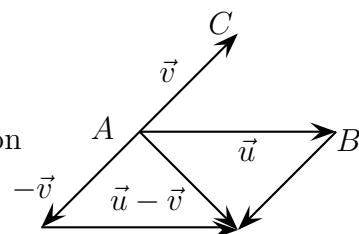
### 3) Opposé d'un vecteur

D'après la relation de Chasles, on a, pour tout point  $A$  et  $B$ ,  $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BA} = \vec{0}$  (vecteur nul). Ainsi,  $\overrightarrow{BA} = -\overrightarrow{AB}$  : on dit que les vecteurs  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{BA}$  sont opposés.

### 4) Soustraction

Soient  $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$  et  $\vec{v} = \overrightarrow{AC}$  deux vecteurs, alors on définit la soustraction de  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  par :

$$\vec{u} - \vec{v} = \vec{u} + (-\vec{v}) = \overrightarrow{AB} + (-\overrightarrow{AC}) = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{CA}$$



**Exercices d'application : (1, 2, 3 - Serie)**

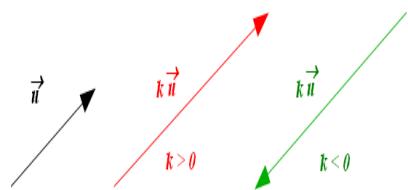
## III - Multiplication d'un vecteur par un nombre réel

### 1- Définition :

Soit  $\vec{u}$  un vecteur quelconque (non nul) et  $k$  un nombre réel non nul.

On appelle **produit du vecteur  $\vec{u}$  par le nombre réel  $k$** , le vecteur noté  $k\vec{u}$  ayant :

- la même direction que  $\vec{u}$  ;
- le même sens si  $k > 0$  ; et de sens contraire si  $k < 0$  ;
- une norme égale à  $k$  fois la norme de  $\vec{u}$  si  $k > 0$  ; et à  $(-k)$  fois la norme de  $\vec{u}$  si  $k < 0$ .



**Remarque :**

Si  $k = 0$  ou si  $\vec{u} = \vec{0}$ , alors :  $0 \cdot \vec{u} = \vec{0}$  et  $k \cdot \vec{0} = \vec{0}$ .

### 2- Calcul vectoriel

#### Théorème 1:

Pour tous vecteurs  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$  et  $\vec{w}$ ; et tous nombres réels a et b, on a les propriétés suivantes :

- |   |  |
|---|--|
| P1) $\vec{u} + \vec{v} = \vec{v} + \vec{u}$ On peut changer l'ordre des vecteurs ;                  | P5) $k(\vec{u} + \vec{v}) = k\vec{u} + k\vec{v}$ |
| P2) $(\vec{u} + \vec{v}) + \vec{w} = \vec{u} + (\vec{v} + \vec{w})$ On peut faire des groupements ; | P6) $(k + k')\vec{u} = k\vec{u} + k'\vec{u}$     |
| P3) $\vec{0} + \vec{u} = \vec{u} + \vec{0} = \vec{u}$   | P7) $(k \times k')\vec{u} = k(k'\vec{u})$        |
| P4) $\vec{u} + (-\vec{u}) = (-\vec{u}) + \vec{u} = \vec{0}$   | P8) $1\vec{u} = \vec{u}$                         |

## Exercices d'application : (6,10 - Serie)

### 3- Vecteurs colinéaires

#### Définition :

On dit que deux vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont **colinéaires** lorsqu'ils ont la même direction.

#### Théorème 2:

Deux vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont **colinéaires** si et seulement si, il existe un nombre réel  $k$ , tel que :  $\vec{v} = k\vec{u}$ , si et seulement si, il existe un nombre réel  $k'$ , tel que :  $\vec{u} = k'\vec{v}$

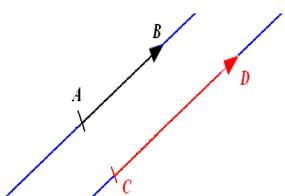
## Exercices d'application : (9 - Serie)

### 4. Conséquences :

#### 4.1) parallélisme et alignement

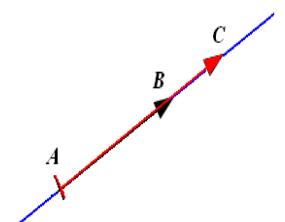
#### Théorème 3:

Soit  $A, B, C$  et  $D$  quatre points du plan. Les deux vecteurs  $\vec{AB}$  et  $\vec{CD}$  sont colinéaires, si et seulement si, les droites  $(AB)$  et  $(CD)$  sont parallèles.



#### Théorème 4:

Soient  $A, B$ , et  $C$  trois points du plan. Les trois points  $A, B$  et  $C$  sont alignés, si et seulement si, deux des trois vecteurs  $\vec{AB}$ ,  $\vec{AC}$  et  $\vec{BC}$  sont colinéaires.



#### 4.2) Milieu d'un segment

#### Théorème 5:

Soit  $A, B$  et  $I$  trois points du plan. Le point  $I$  est le milieu du segment  $[AB]$  si et seulement si, l'une des conditions suivantes est réalisée :

- 1°)  $\vec{AI} = \vec{IB}$  2°)  $\vec{AI} = \frac{1}{2}\vec{AB}$  2°bis)  $\vec{IB} = \frac{1}{2}\vec{AB}$  3°)  $\vec{IA} + \vec{IB} = \vec{0}$

## Exercices d'application : ( 7, 11, 12 - Serie)