

4 صفحات

مادة الـ فـ يـ زيـاء

الأستاذ أبوب مرضي

مستوى الثانية بكالوريا علوم تجريبية - علوم رياضية

مدة الإنجاز (درس+تمارين): 3 س + 2 س

شعبة: العلوم الفيزيائية - العلوم الرياضية

## السقوط الرأسي لجسم صلب

Le chute verticale d'un solide

الدرس الحادي عشر

### I. السقوط الرأسي الحر Chute libre

#### 1. تعريف:

**السقوط الحر لجسم صلب** هو حركة مركز قصوره في مرجع أرضي عندما يخضع لوزنه فقط. ونحصل عليه تجريبيا إذا تم في الفراغ أو في الهواء بالشروط التالية:

- ♦ شكل الجسم انسابي: أي أن  $\vec{f}$  مهملة أمام  $\vec{P}$ .
- ♦ الكتلة الحجمية للجسم كبيرة مقارنة مع الكتلة الحجمية للهواء: أي أن  $\vec{F}_A$  مهملة أمام  $\vec{P}$ .
- ♦ ارتفاعات السقوط صغيرة: تكون من رتبة المتر.

#### 2. دراسة السقوط الحر الرأسي:

ندرس السقوط الرأسي الحر لجسم صلب (S) كتلته  $m$ ، في معلم الفضاء  $R(O; \vec{k})$  مرتبط بالأرض و الذي نعتبره غاليلي.

المجموعة المدروسة {الجسم (S)}. جرد القوى:  $\vec{P}$  الوزن.

و حسب القانون الثاني لنيوتون لدينا:  $\vec{a}_G = \vec{g}$  أي  $m\vec{a}_G = m\vec{g}$  و منه  $\vec{P} = m\vec{a}_G$

بإسقاط العلاقة (1) على معلم الفضاء  $R(O; \vec{k})$  نجد تسارع الجسم (S):

$$\frac{dV_z}{dt} = +g$$

عن طريق التكامل لـ  $a_G$  نحصل على المعادلة الزمنية لسرعة الجسم (S)، بحيث:

حيث  $V_{0z}$  إسقاط متوجه السرعة البدئية على المحور (Oz) و هي مقدار جبري.

و بالمثل عن طريق التكامل لـ  $V_z(t)$  نحصل على المعادلة الزمنية لحركة الجسم (S)،

$$z(t) = +\frac{1}{2} \cdot g \cdot t^2 + V_{0z} \cdot t + z_0 \quad \text{حيث } z_0 \text{ أنسوب الجسم (S) عند اللحظة } t=0.$$

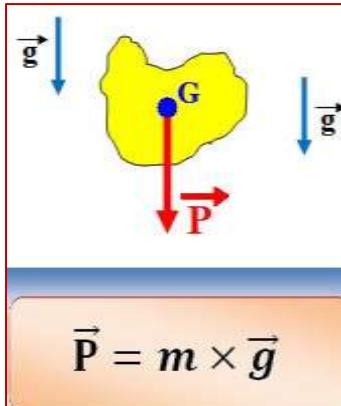
#### ملاحظة:

- أثناء السقوط الرأسي الحر لجسم صلب ، تكون  $\vec{g} = \vec{a}_G$  أي أن متوجه التسارع لمركز قصور الجسم لا تتعلق بالكتلة  $m$  للجسم الصلب. (تجربة أنبوب نيوتن)
- أثناء السقوط الرأسي الحر لجسم صلب في مجال الثقالة المنتظم ، يكون مركز قصوره في حركة مستقيمية متغيرة بانتظام لأن مسارها مستقيمي و تسارعها ثابت  $a_G = +g = cte \neq 0$ .

## II. السقوط الرأسي لجسم صلب في مائع.

### 1. مجال الثقالة و وزن الجسم:

#### أ. تعريف:



$$\vec{P} = m \times \vec{g}$$

حيث:

$m$ : كتلة الجسم بـ (kg).

$g$ : شدة مجال الثقالة بـ (N/kg).

$\rho$ : الكتلة الحجمية للجسم الصلب بـ (kg/m³).

$V$ : حجم الجسم بـ (m³)

من خلال العلاقة المتجهية السابقة نستنتج أن  $- \vec{P}$  نفس مميزات متوجهة مجال الثقالة  $\vec{g}$  بحيث:

**نقطة التأثير:** مركز ثقل الجسم الصلب.

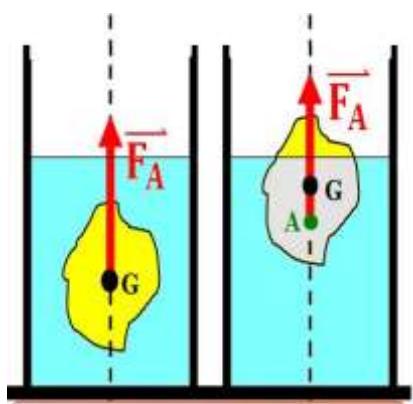
**خط التأثير:** المستقيم الرأسي المار من مركز ثقل الجسم الصلب (الشاقولي).

**المنحي:** نحو الأسفل.

**الشدة:** تعرف بـ  $P = \rho \cdot V \cdot g$  أي  $P = m \cdot g$ .

### 2. دافعة أرخميدس:

#### أ. تعريف:



$$\vec{F}_A = -\rho_f \times V_f \times \vec{g}$$

**دافعة أرخميدس** هي مجموع قوى التماس الضاغطة المطبقة على سطح جسم مغمور كلياً أو جزئياً في مائع (سائل أو غاز) ونرمز لها بالرمز:  $\vec{F}_A$ .  
تتعلق شدتها بحجم الجزء المغمور من الجسم و طبيعة المائع و تساوي وزن المائع المزاح و تكتب كما هو جانبها:

#### ب. مميزات قوة وزن الجسم:

**نقطة التأثير:** مركز ثقل المائع المزاح = مركز ثقل الجزء المغمور.

**خط التأثير:** المستقيم الرأسي المار من نقطة التأثير.

**المنحي:** نحو الأعلى.

**الشدة:** تعرف بـ  $F_A = \rho_f \cdot V_f \cdot g$  أي  $F_A = m_f \cdot g$ .

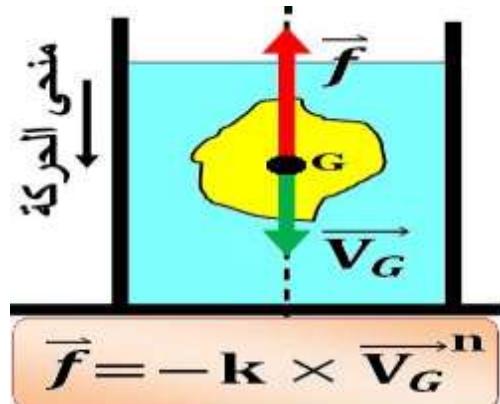
حيث:

$m_f$ : كتلة المائع المزاح بـ (kg).  $\rho_f$ : شدة مجال الثقالة بـ (N/kg).  $g$ : الكتلة الحجمية للمائع بـ (kg/m³).

$V_f$ : حجم المائع المزاح بـ (m³)

### 3. قوة الاحتاك المائي:

#### أ. تعريف:



$$\vec{f} = -k \times \vec{V}_G$$

كل جسم مغمور كلياً أو جزئياً في مائع يخضع إلى قوة موزعة يطبقها عليه هذا المائع، تسمى **قوة الاحتاك المائي**، ويرمز لها بما يلي:  $\vec{f}$ .

تعرف قوة الاحتاك المائي بالعلاقة جانبية.

حيث:

$k$ : ثابتة تتعلق بطبيعة المائع و شكل الجسم.

$v_G$ : سرعة مركز قصور الجسم بـ (m/s)

$n$ : عدد صحيح طبيعي.

## ب. مميزات قوة وزن الجسم:

نقطة التأثير: مركز نقل الجسم الصلب.

خط التأثير: اتجاه متوجه السرعة لمركز قصور الجسم الصلب.

المنحي: عكس منحي الحركة أي عكس منحي متوجه السرعة لمركز القصور للجسم الصلب.

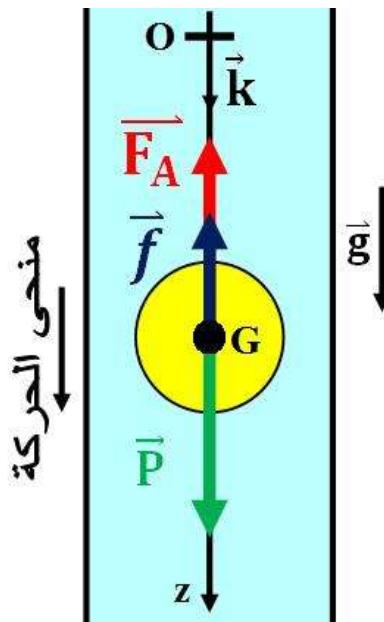
الشدة: تعرف بـ  $f = k \cdot v_G^n$  تتعلق بشكل الجسم و أبعاده و بحالة سطحه و طبيعة السائل و بسرعة الجسم المتحرك.

## ملاحظات:

- تكون  $n=1$  إذا كانت السرعة صغيرة فتصبح  $f=k \cdot v$  حيث تتعلق  $k$  بلزوجة المائع.
- تكون  $n=2$  إذا كانت السرعة كبيرة فتصبح  $f=k \cdot v^2$  حيث تتعلق  $k$  بالكتلة الحجمية للمائع.

## I. الدراسة النظرية للسقوط الرأسى لجسم صلب في مائع.

### 1. المعادلة التفاضلية للحركة:



ندرس السقوط الرأسى الحر لجسم صلب (S) كتلته  $m$ ، في معلم الفضاء  $\vec{R}(O; \vec{k})$  مرتبط بالأرض و الذي نعتبره غاليليا.

المجموعة المدروسة {الجسم (S)}.

جرد القوى:  $\vec{P}$  الوزن -  $\vec{f}$  قوة الاحتكاك المائع -  $\vec{F}_A$  دافعة أرخميدس

$$\vec{P} + \vec{F}_A + \vec{f} = m \vec{a}_G$$

$$m \cdot \vec{g} - m_f \cdot \vec{g} - k \cdot v_G^n \cdot \vec{k} = m \vec{a}_G \quad \text{أي } \vec{m} \cdot \vec{g} - m_f \cdot \vec{g} - k \cdot v_G^n \cdot \vec{k} = m \vec{a}_G$$

$$m \cdot g - m_f \cdot g - k \cdot v_G^n = m \cdot a_G \quad \text{أي } m \cdot g - m_f \cdot g - k \cdot v_G^n = m \cdot a_G$$

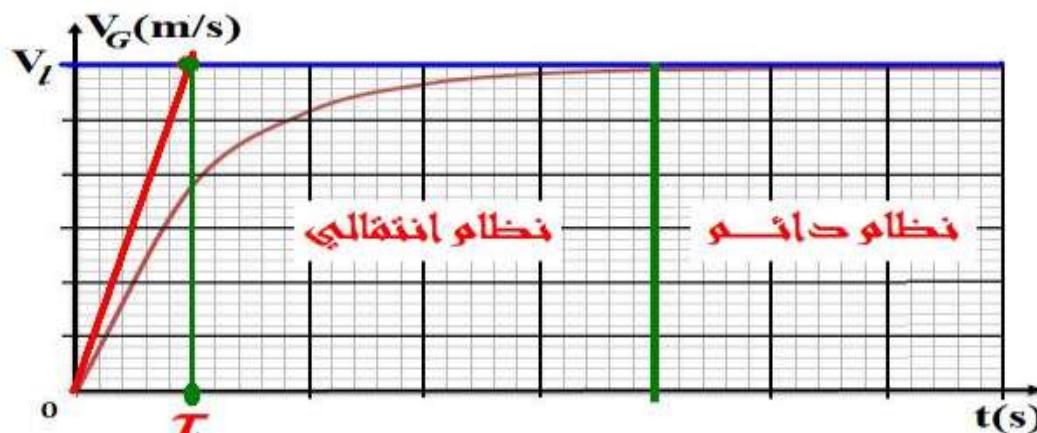
$$g - \frac{m_f}{m} \cdot g - \frac{k}{m} \cdot v_G^n = \frac{d v_G}{dt} \quad \text{أي } g - \frac{m_f}{m} \cdot g - \frac{k}{m} \cdot v_G^n = \frac{d v_G}{dt}$$

$$B = \frac{k}{m} \quad A = g \cdot \left(1 - \frac{m_f}{m}\right) \quad \text{ومنه: } g \left(1 - \frac{m_f}{m}\right) - \frac{k}{m} \cdot v_G^n = \frac{d v_G}{dt}$$

وبالتالي نحصل على المعادلة التفاضلية لحركة مركز قصور الجسم الصلب أثناء السقوط الرأسى في المائع:

$$\frac{d v_G}{d t} = A - B \cdot v_G^n$$

### 2. المقادير المميزة للحركة:



يمكننا من تسجيل مواضع الجسم في مدد زمنية متساوية ، نحصل على مخطط السرعة جانبها الذي هو منحي السرعة بدلاة الزمن ( $v_G = f(t)$ ) مع  $v_0 = 0$ .  
باستعمال برنامج

## أ. السرعة الحدية $v_l$ (النظام الدائم):

من خلال المنحنى نلاحظ أن سرعة الجسم في المائع تتزايد إلى أن تصبح ثابتة، مما يجعلنا أن نتكلم عن النظام الدائم و الذي يتميز بسرعة حدية نرمز لا بالرمز  $v_l$ .

مبيانيا تساوي السرعة الحدية أرتوب نقطة تقاطع الخط المقارب للمنحنى ومحور الأراتيب. (أنظر الشكل)

$$v_{lim} = \left[ \frac{g}{k} (m - m_f) \right]^{\frac{1}{n}} \quad \text{أي } v_{lim} = \left( \frac{A}{B} \right)^{\frac{1}{n}}$$

نعلم أن :  $v_l = \text{cte}$  أي أن  $\frac{dv_l}{dt} = 0$   
واعتمادا على المعادلة التفاضلية بحيث:  
 $\frac{dv_l}{dt} = A - B \cdot v_l^n = 0$  و منه نجد:

## ب. التسارع البديئي $a_0$ (النظام الانتقالى):

$$a_0 = A = g \cdot \left( 1 - \frac{m_f}{m} \right)$$

عند اللحظة  $t=0$  نحرر الجسم بدون سرعة بدئية أي  $v_0 = 0$  أي أن  $\vec{f} = \vec{0}$  و منه تصبح المعادلة التفاضلية كما يلي:  
 $\frac{dv}{dt} = A - B \cdot v^n$  ومنه نجد أن:

مبيانيا تمثل  $a_0$  المعامل الموجه للماس للمنحنى ( $v=f(t)$ ) عند اللحظة  $t=0$ .

## ج. الزمن المميز للحركة $\tau$ :

$$a_0 = \frac{v_{lim}}{\tau}$$

الزمن المميز للحركة  $\tau$  هو أقصى نقطة تقاطع الماس للمنحنى ( $v=f(t)$ ) مع الخط المقارب للمنحنى  $v = v_{lim}$ .  
حيث:

## 3. حل المعادلة التفاضلية باستعمال طريقة أولير EULER:

### أ. تعريف:

طريقة أولير هي طريقة رقمية تكرارية، يستوجب استعمالها معرفة سرعة مركز قصور الجسم في لحظة  $t$  و التي غالبا ما تكون هي السرعة البديئية  $v_0$  عند اللحظة  $t=0$ .

### ب. طريقة الاستعمال:

- معرفة السرعة البديئية  $v_0$  عند اللحظة  $t=0$ .
- حساب  $a_0$  انطلاقا من المعادلة التفاضلية:  $a_0 = A - B \cdot v_0^n$ .
- تحديد  $\Delta t$  خطوة الحساب حيث كلما كانت هذه الأخيرة صغيرة كلما كانت النتائج النظرية أقرب إلى النتائج التجريبية، و لتحقيق ذلك غالبا ما نأخذ:  $\Delta t = \tau / 10$ .
- نحسب  $v_1$  عند اللحظة  $t_1 = t_0 + \Delta t$  بحيث أن  $v_1 = a_0 \cdot \Delta t + v_0$  أي أن  $a_0 = \frac{v_1 - v_0}{\Delta t}$
- ثم نعيد العملية ..... .

بصفة عامة نستعمل العلاقات التاليتين:

$$a_i = A - B \cdot v_i^n$$

$$v_{i+1} = a_i \cdot \Delta t + v_i$$