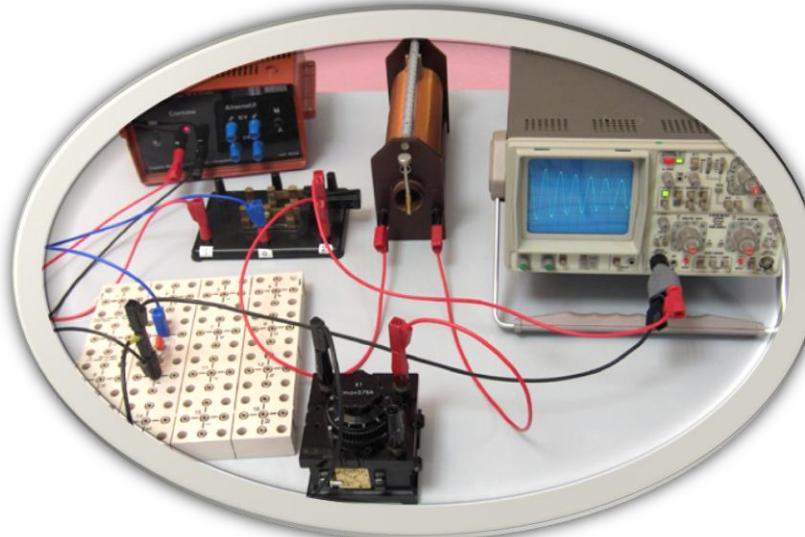


التدبرات الكهربائية الحرة
في دارة RLC

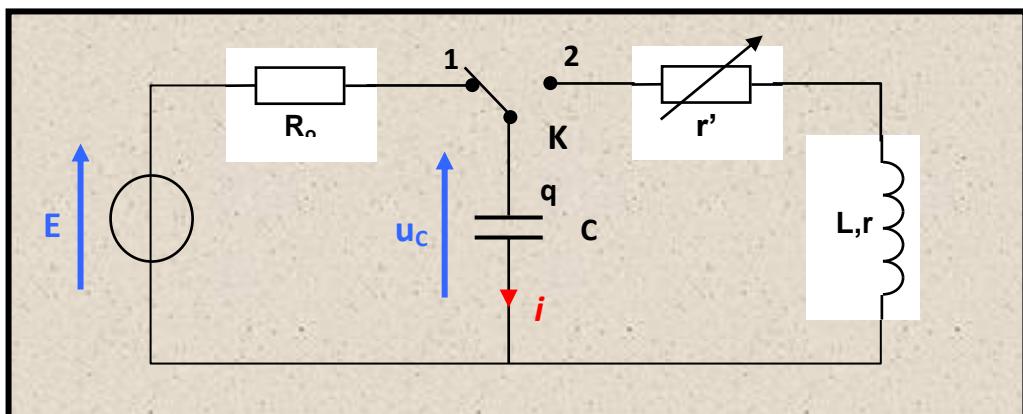


البواح المستعلة في الاتصالات تستخدم دارات كهربائية تسمى المتذبذبات الكهربائية إنها اهتزازات كهربائية ، أي اهتزازات للإلكترونات ، التي تولد أبعاد موجات كهرومغناطيسية

1) تفريغ مكثف عبر وشيعة حقيقة .

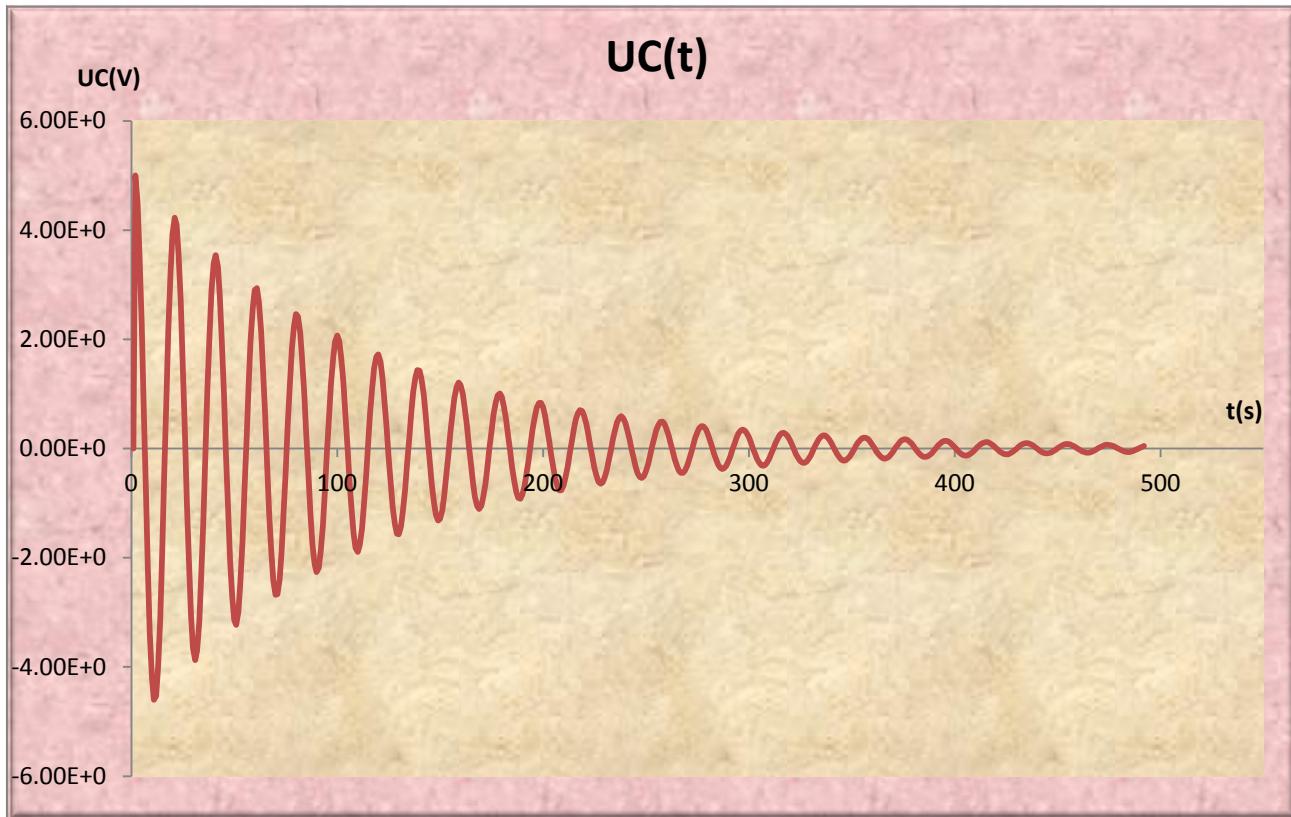
1 - 1) الدراسة التجريبية .

لنعتبر الدارة الكهربائية التالية :

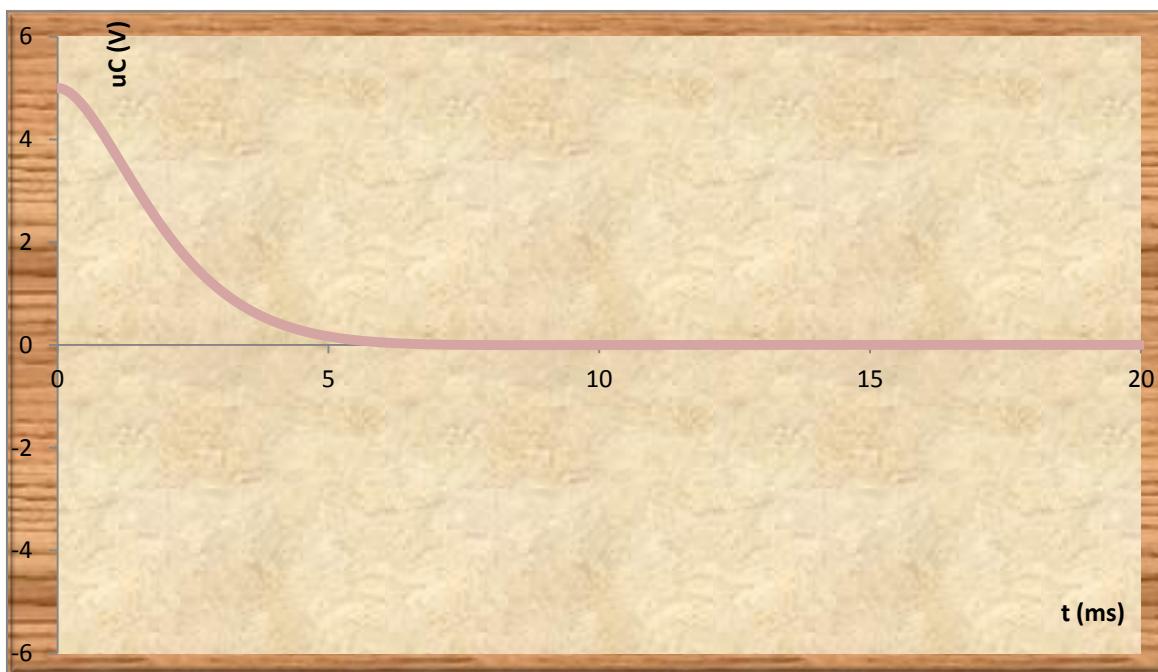


المكثف بدئياً مشحون تحت التوتر E ، نورجع قاطع التيار K إلى الموضع 2 .
في حالة $R=r+r'$ ضعيفة ، التوتر $u_C(t)$ بين مربطي المكثف يتناقص ثم يتزايد تباعاً (نفس الشيء كذلك بالنسبة للشحنة q لأنها تتناسب مع $u_C(t)$) .

خلال تغير $u_C(t)$ في نفس المنحى ، تمر من قيمة منعدمة ، في مجالات زمنية منتظمة .
حيث أن المكثف يشحن ثم يفرغ في مدد زمنية منتظمة : تفريغ مكثف في وشيعة يؤدي إلى تذبذبات كهربائية ، يتطور في منحى ثم في المنحى المعاكس .



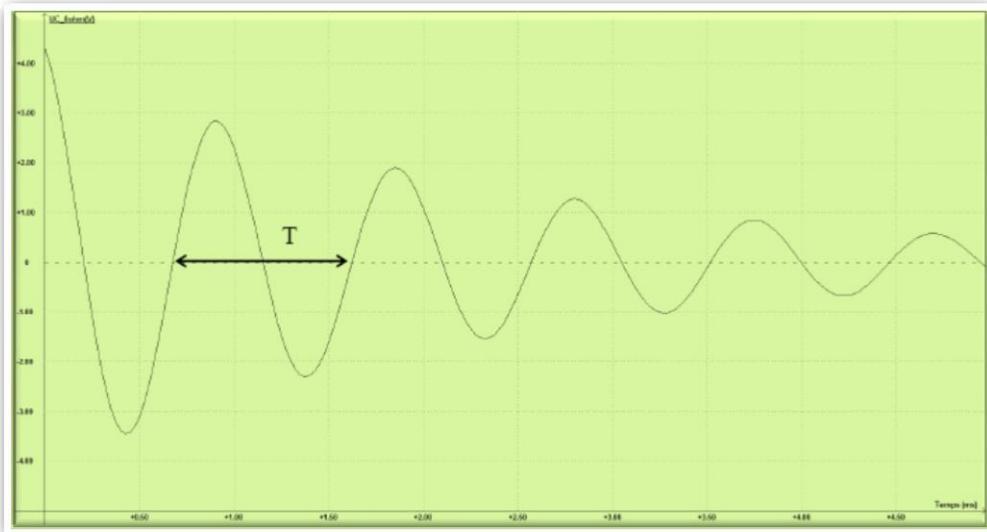
1 - 2) النظامين التذبذبيين : الشبه الدوري و اللا دوري .
 وسع تذبذبات التوتر $u_C(t)$ تنقص مع مرور الزمن ، كلما كانت المقاومة ' $R=r+r'$ كبيرة كلما كان التناقص أسرع .
 بالنسبة لقيمة مرتفعة لهذه المقاومة ، $(t) u_C$ تنقص دون تذبذب .



إذا كانت المقاومة ضعيفة فإن وسع هذه التذبذبات ينقص تدريجيا ، نقول بأن التذبذبات تخمد ، و النظام يسمى النظام شبه الدوري .
 كلما كانت المقاومة كبيرة كلما كان الخمود حادا .

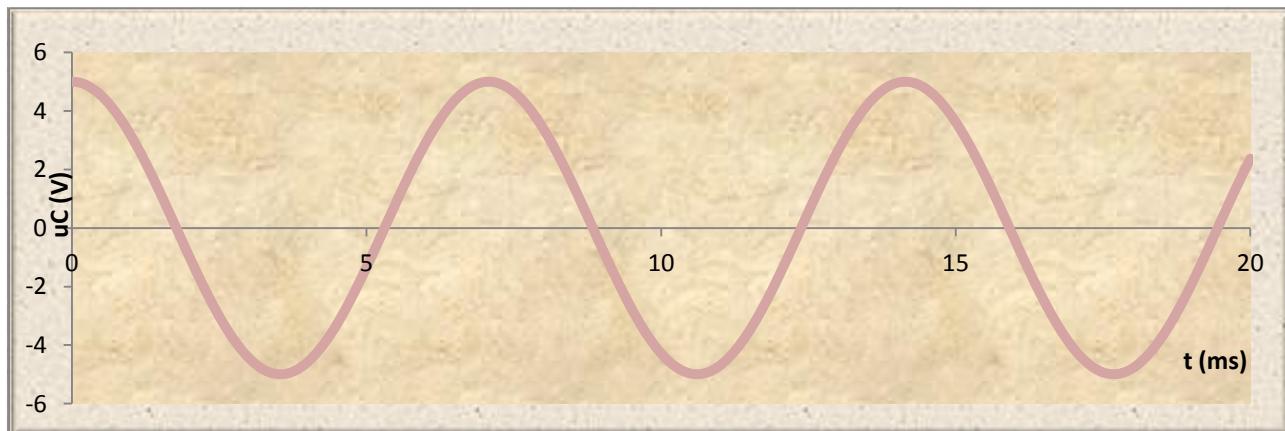
إذا تجاوزت المقاومة قيمة معينة ، لا تحصل على أي تذبذبات ، النظام المحصل عليه في هذه الحالة تسمى النظام اللا دوري
 قيمة المقاومة الموافقة للمرور من النظام الشبه دوري إلى النظام اللا دوري تسمى المقاومة الحرجة R_c قيمتها تتعلق ب L و C .

شبه الدور T يمثل المدة الزمنية الفاصلة بين مرورين متتاليين للتوتر (t)_C من القيمة المنعدمة و هو يتغير في نفس المنحى .



3 - 1) النظام الدوري .

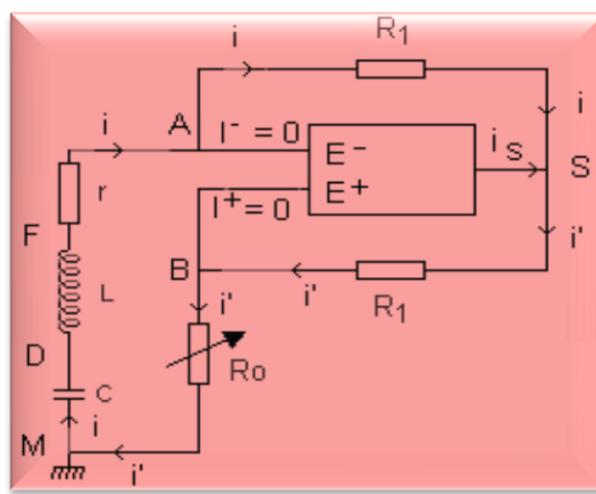
سبب خمود التذبذبات ناتج عن مقاومة الموصل الأومي ، أو مقاومة الوshire . عندما تؤول مقاومة الدارة إلى الصفر ، وسع التذبذبات يؤول إلى قيمة ثابتة . عند الحد ، المقاومة منعدمة ، التذبذبات تكون دورية : التذبذبات جيبية و الدور T_0 لهذه التذبذبات يسمى الدور الخاص .



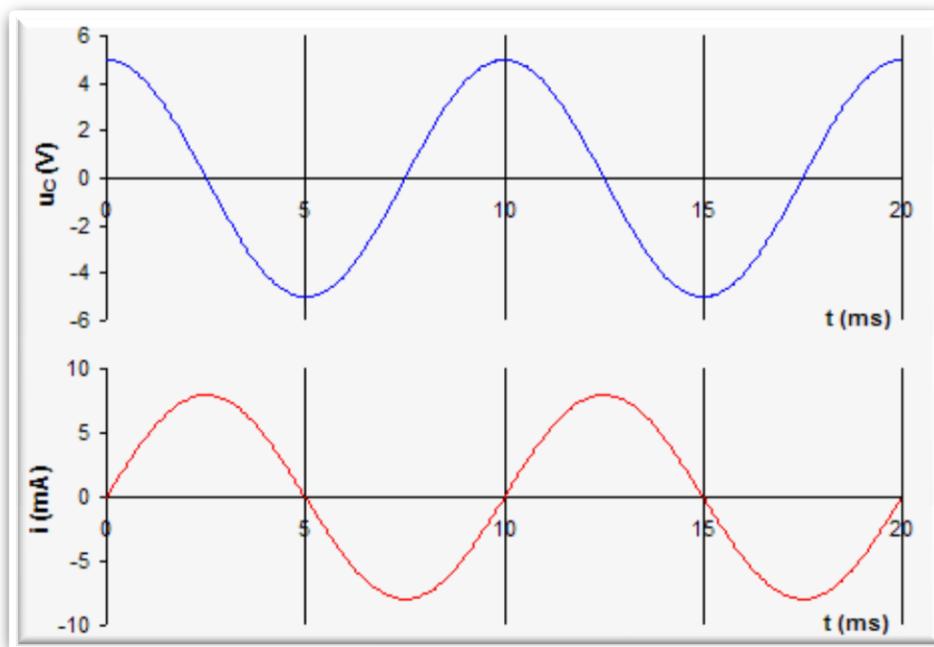
* ملحوظة : في حالة نظام شبه دوري حيث مقاومة الدارة R أصغر بكثير من المقاومة الحرجة R_C ، شبه الدور T يساوي الدور الخاص T_0 .

4 - 1) التفسير الطافي .

لنجز الدارة LC بدون مقاومة (تركيب ذي مقاومة سالبة) :



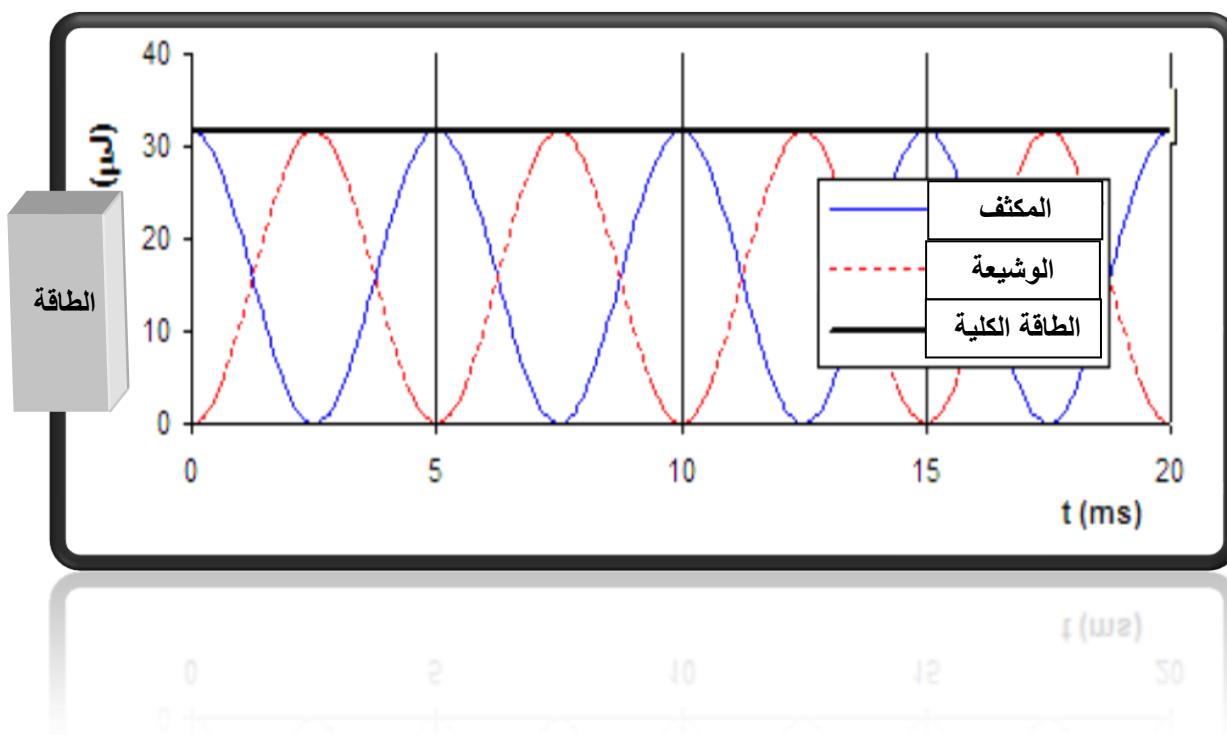
فلاحظ التغيرات التالية :



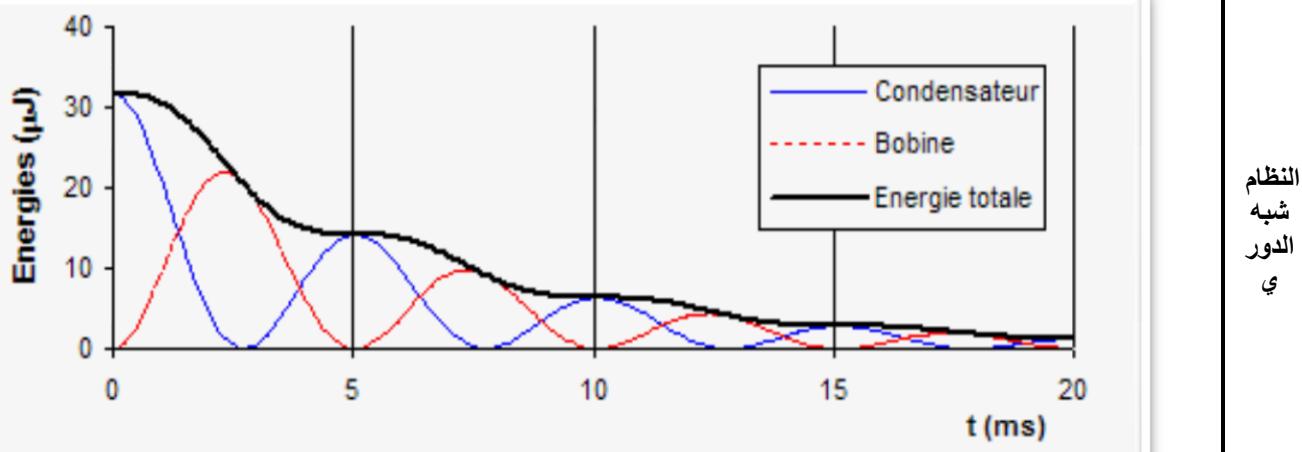
عند اللحظة $t = 0$ فقط المكثف هو الذي يخزن الطاقة $E_0 = \frac{1}{2} C u_C^2(t_0) \neq 0$. بينما الطاقة الطاقة المخزنة في الوشيعة فمعدمة

عند اللحظة t_1 ، التوتر بين مربطي المكثف منعدم ، كل الطاقة انتقلت إلى الوشيعة . $E_L(t_1)$ قصوية و شدة التيار كذلك قصوية . بعد ذلك تعيد الوشيعة هذه الطاقة إلى المكثف ، مما يؤدي إلى شحن المكثف في المنحى المعاكس للمنحى البدئي ($q(t) < 0$) .

عند اللحظة t_2 ، شدة التيار منعدمة . الطاقة الكلية للدارة $E(t_2) = E_C(t_2) + E_L(t_2) = 0$ لا توجد في الوشيعة وإنما مخزونة في المكثف . تفرغ المكثف من جديد بواسطة تيار يتغير منحاه ($i(t)$ يغير المنحى) و الظاهرة تتكرر بحيث أن الطاقة الكلية للدارة تبقى ثابتة .

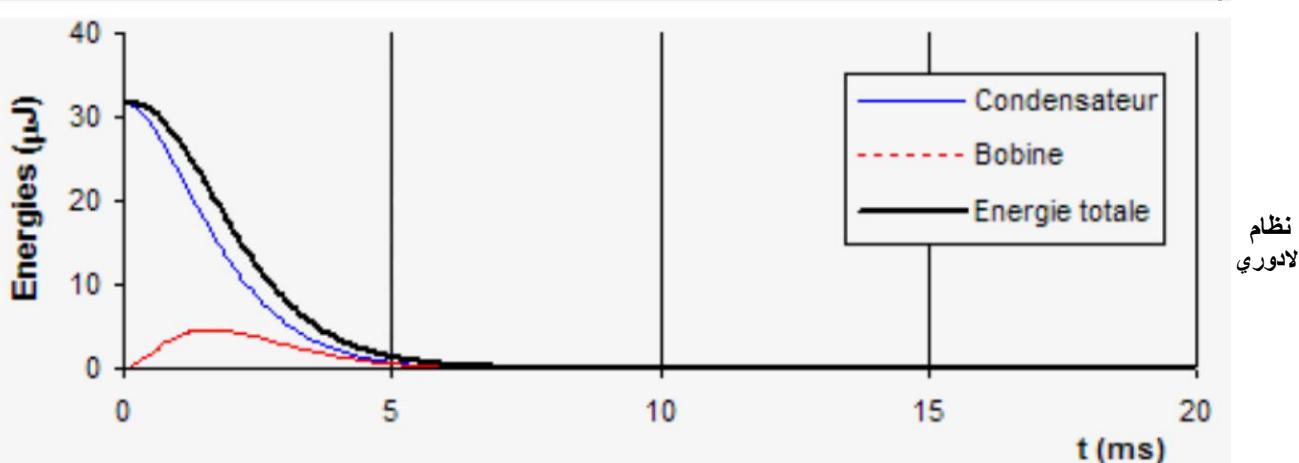


لنعترف الآن دارة RLC وأنظمتها الشبه الدورية واللادورية . نحصل على المنحنيات التالية :



الطاقة المخزنة في المكثف تكون قصوية عندما تكون الطاقة المخزنة في الوشيعة منعدمة عندما تتناقص الطاقة الكهربائية ($E_C(t)$) المخزنة في المكثف ، تزايد الطاقة المغناطيسية ($E_L(t)$) المخزنة في الوشيعة والعكس صحيح

الطاقة الكلية غير ثابتة وإنما تتناقص مع مرور الزمن بفعل ضياع الطاقة بمفعول جول في المقاومة .



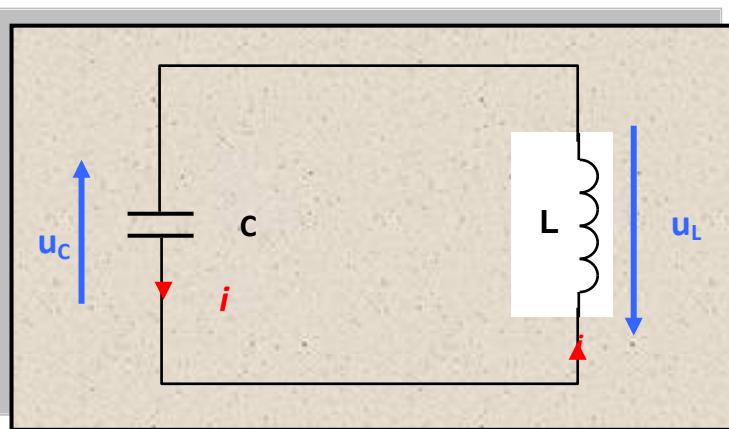
في حالة النظام اللادوري ، يكون هناك فقط انتقال للطاقة من المكثف نحو الوشيعة : ($E_C(t)$) تتناقص باستمرار بدون أن تتعدم ($E_L(t)$) مع ضياع الطاقة بمفعول جول . الطاقة الكلية تتناقص .

2) الدراسة التحليلية في حالة غياب الخمود .

1 - 2) تغيرات التوتر بين مربطي المكثف .

لنعترف دارة LC مثالية (بدون مقاومة) ،

حيث المكثف مشحون بدئيا .



هذا الملف تم تحميله من موقع Talamid.ma

حسب قانون إضافية التوترات ، في كل لحظة ، لدينا :

$$u_L(t) + u_C(t) = 0$$

$$L \frac{di}{dt} + u_C(t) = 0 \quad \text{و حسب التوجيه المختار نكتب :}$$

$$i(t) = \frac{dq}{dt} = C \frac{du_C}{dt} \quad \text{نعلم أن :}$$

$$LC \frac{d^2u_C}{dt^2} + u_C(t) = 0 \quad \text{و منه نحصل على المعادلة التفاضلية التالية :}$$

و التي يمكن أن نكتبها على الشكل :

$$\frac{d^2u_C}{dt^2} + \frac{1}{LC} u_C(t) = 0$$

و بذلك نستنتج المعادلة التفاضلية التي تتحققها الشحنة $q(t)$:

$$\frac{d^2q}{dt^2} + \frac{1}{LC} q(t) = 0$$

2 - 2) حل المعادلة التفاضلية .

حل المعادلة التفاضلية السابقة له التعبير :

$$u_C(t) = U_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_o} t + \phi\right)$$

المشقة الأولى و المشقة الثانية بالنسبة للزمن :

$$\frac{du_C}{dt} = -\frac{2\pi}{T_o} U_m \sin\left(\frac{2\pi}{T_o} t + \phi\right) \Rightarrow \frac{d^2u_C}{dt^2} = -\left(\frac{2\pi}{T_o}\right)^2 U_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_o} t + \phi\right)$$

$$\frac{d^2u_C}{dt^2} + \omega_o^2 u_C(t) = -\underbrace{\left(\frac{2\pi}{T_o}\right)^2}_{\omega_o^2} U_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_o} t + \phi\right) + \omega_o^2 \times U_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_o} t + \phi\right) = 0 . \quad \text{و منه}$$

الدور الخاص للتذبذبات : $u_C(t+T_0) = u_C(t)$ أيا كان الزمن t .
المقدار U_m هو وسع التذبذبات ، معبر عنه بالفولط (V) أي أن تغيرات $u_C(t)$ محصورة بين $-U_m$ و $+U_m$.
 ϕ هي الطور عند أصل التواريخ ، معبر عنه بالراديان (rad). بصفة عامة نختار $\pi \leq \phi < -\pi$. وجود ϕ في تعبير $u_C(t)$ يؤدي إلى كون عند $t=0$ ، $u_C(t=0) = U_m \cos \phi$ ليس بالضرورة قصوي .

2 - 3) الثوابت المرتبطة بالدارة .

الدور الخاص T_0 يتعلق بالمميزات L و C للدارة ، هذه المميزات تظهر في المعادلة التفاضلية .

$$\frac{du_C}{dt} = -\frac{2\pi}{T_o} U_m \sin\left(\frac{2\pi}{T_o} t + \phi\right) \quad \text{لنبحث عن تعبير } T_0 \text{ باعتماد المعادلة التفاضلية و حلها :}$$

$$\frac{d^2u_C}{dt^2} = -\left(\frac{2\pi}{T_o}\right)^2 U_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_o} t + \phi\right)$$

$$-\left(\frac{2\pi}{T_o}\right)^2 U_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_o} t + \phi\right) + \frac{1}{LC} U_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_o} t + \phi\right) = 0 \quad \text{المعادلة التفاضلية تكتب :}$$

$$-U_m \left(\frac{4\pi^2}{T_o^2} + \frac{1}{LC} \right) \cos\left(\frac{2\pi}{T_o} t + \phi\right) = 0 \quad \text{اذن في كل لحظة لدينا :}$$

U_m ثابتة غير منعدمة ، لكي تتحقق هذه العلاقة في كل لحظة ، يجب أن تكون :

$$-\frac{4\pi^2}{T_o^2} + \frac{1}{LC} = 0$$

$$T_0 = 2\pi\sqrt{LC}$$

بما أن $T_0 > 0$ يمكن أن نكتب :

$$u_C(t) = U_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_o} t + \phi\right) \quad \text{دالة جيبية على الشكل :} \quad \frac{d^2 u_C}{dt^2} + \frac{1}{LC} \frac{du_C}{dt} = 0 \quad \text{و بذلك فإن حل المعادلة التفاضلية :}$$

حيث :

U_m معبر عنه بالفولط ، وسع التذبذبات

ϕ بالراديان ، الطور عند أصل التواريخ ، حيث $\phi \leq \pi < \phi$

T_o الدور الخاص للتذبذبات حيث $T_o = 2\pi\sqrt{LC}$ مع T_o بالثانية إذا كانت L بالhenry (H) و C بالفراد (F).

2 - 4) الثوابت المرتبطة بالشروط البدئية .

قيم الثوابت U_m و ϕ تتعلق بالشروط البدئية على كل من التوتر $u_C(t)$ و شدة التيار $i(t)$.

لأخذ مثلا بسيطا حيث المكثف مشحون بدئيا تحت التوتر $E = 6V$.

بدئيا ، في الدارة LC ، شدة التيار منعدمة .

$$u_C(t) = U_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_o} t + \phi\right) \quad \text{باعتبار}$$

لدينا عند $t=0$: $u_C(0) = U_m \cos \phi = E$

$$i(0) = -\frac{2\pi}{T_o} U_m \sin \phi = 0 \quad \text{و} \quad i(t) = C \frac{du_C}{dt} = -\frac{2\pi}{T_o} U_m \sin\left(\frac{2\pi}{T_o} t + \phi\right) \quad \text{و بما أن}$$

$\phi = \pi$ أو $\phi = 0$ تشير إلى أن $\sin \phi = 0$ فإن

$U_m = -E$ أو $U_m = E$ فإن $u_C(t=0) = U_m \cos \phi = E$ بما أن

$$u_C(t) = E \cos\left(\frac{2\pi}{T_o} t\right) \quad \text{لكن } U_m \text{ و } E \text{ مقدارين موجبين ، الحل المناسب هو } U_m = E \text{ حيث :}$$

2 - 5) تعبر شدة التيار .

$$i(t) = \frac{dq}{dt} = C \frac{du_C}{dt} \quad \text{العلاقة تمكن من الحصول على :}$$

$$i(t) = \frac{d}{dt} \left(U_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_o} t + \phi\right) \right) = -\frac{2\pi}{T_o} C U_m \sin\left(\frac{2\pi}{T_o} t + \phi\right) = -I_m \sin\left(\frac{2\pi}{T_o} t + \phi\right)$$

$$I_m = \frac{2\pi}{T_o} C U_m \quad \text{مع}$$

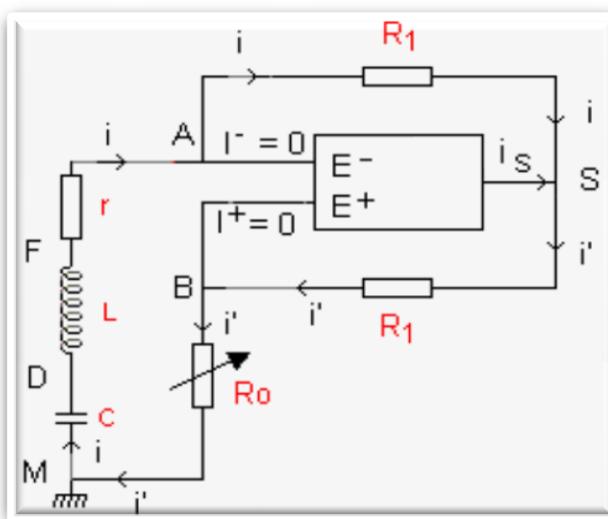
3) صيانة التذبذبات .

في حالة دارة RLC متوازية ، وسع التذبذبات ينبع تدريجيا بفعل انتقال الطاقة بمفعول جول .

غير أنه يمكن صيانة التذبذبات و الحصول ، بالنسبة للمقادير المتذبذبة ، وسعا ثابتا باستعمال جهازا يمنح باستمرار الطاقة الصائعة نتيجة الانتقال الحراري ز و بذلك فإن الطاقة الكلية للدارة تبقى ثابتة

التركيب التالي يمكن من صيانة تذبذبات جيبية في دارة C, L, r رغم وجود المقاومة r .

سنبين أن الجزء ABM يمكن من تعويض ما تبده r إذا تم اختيار $r_0 = R_0$.



هذا الجهاز للصيانة صمم لكي يحافظ على توتر $R_0 i(t) = u(t)$ بين مربطي شائي القطب RLC . خلا كل ثانية ، يمنح لشائي القطب طاقة تساوي $u(t)i(t) = R_0 i^2(t)$ ، التي تعوض مفعول جول بسبب المقاومة $r = R_0$.