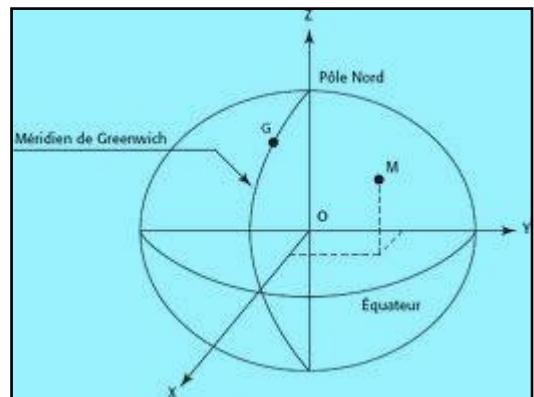
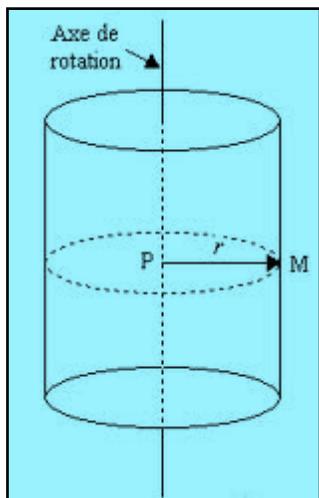
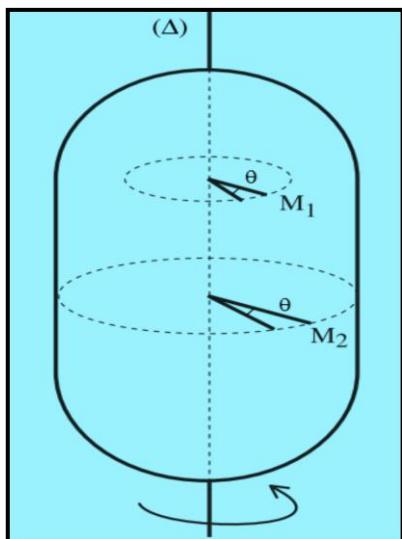


حركة دوران جسم صلب
 حول محور ثابت



يكون جسم صلب (غير قابل للتشویه) في دوران حول محور ثابت (Δ) إذا كانت جميع نقطه في حركة دائرية ممركزة على هذا المحور . كما أن لها في كل لحظة ، نفس السرعة الزاوية ω باستثناء النقطة المنتمية للمحور (Δ) .

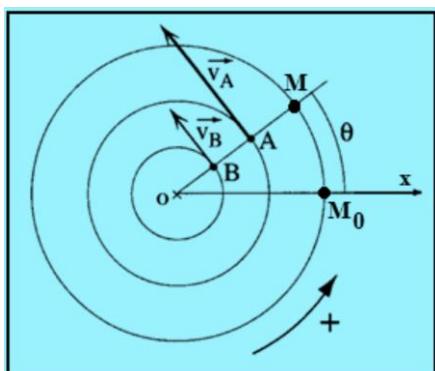


1 - مميزات حركة دوران جسم صلب حول محور ثابت .
يكون جسم صلب غير قابل للتشویه في دوران حول محور ثابت ،
إذا كانت كل نقطة من نقطه في حركة دائرية ممركزة على هذا
المحور . وينتمي مسارها إلى المستوى المتعامد مع محور
الدوران .

1) الأقصول الزاوي :
الأقصول الزاوي لنقطة متحركة M من جسم صلب في حركة
دوران حول محور ثابت (Δ) هو الزاوية الموجة $\theta = (\overline{Ox}, \overline{OM})$.
وحدة θ في النظام العالمي للوحدات هي الراديان رمزها rad .

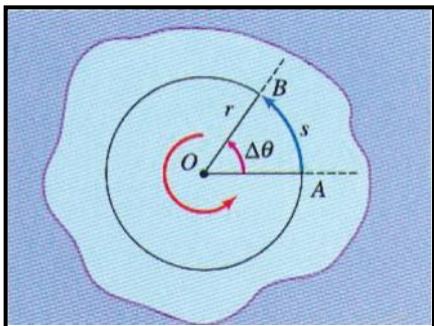
2) الأقصول المنحني :
 $s(t) = M_0M$
وحدة s هي المتر (m) . نعتبر M_0 أصل الأقصوص المنحني .
يرتبط الأقصول الزاوي θ والأقصول المنحني s بالعلاقة :
 $s(t) = r\theta(t)$

حيث s بوحدة المتر (m) ، r شعاع المسار الدائري ب (m)
و θ بوحدة (rad) .
***ملحوظة :** s و θ مقداران جبريان .



3) السرعة الزاوية اللحظية :
السرعة الزاوية اللحظية لنقطة متحركة M من جسم صلب
في دوران حول محور ثابت هي المشقة بالنسبة للزمن
لالأقصول الزاوي لهذه النقطة :
 $\omega = \dot{\theta} = \frac{d\theta}{dt}$
وحدة ω في النظام العالمي للوحدات هي الراديان على
الثانية رمزها rad.s^{-1} .

***ملحوظة :** جميع نقاط جسم صلب في حركة دوران حول
محور ثابت تدور بنفس السرعة الزاوية ω .



4) السرعة الخطية :

تعرف السرعة الخطية $v(t)$ في لحظة t لنقطة في حركة

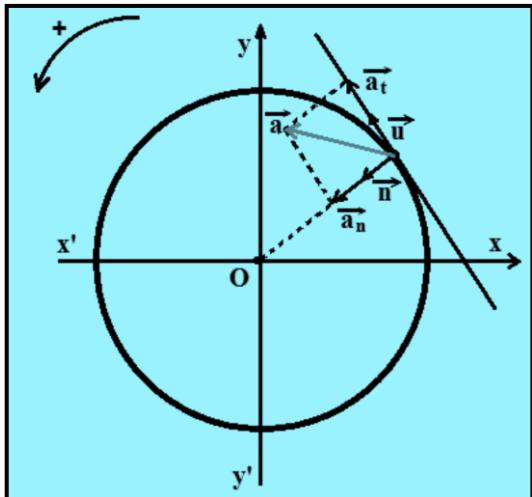
$$\text{دائرية مركزها } O \text{ بالعلاقة: } v(t) = \frac{ds(t)}{dt}$$

$$\text{ونعلم أن } s(t) = r\theta(t) \text{ إذن: } v(t) = r\dot{\theta}(t)$$

***ملحوظة:** أثناء دوران جسم صلب حول محور ثابت تكون لجميع نقطه في كل لحظة نفس السرعة الزاوية ω بينما تختلف سرعاتها الخطية.

5) التسارع الزاوي :

التسارع الزاوي لنقطة متحركة M من جسم صلب في حركة دوران حول محور ثابت هي ، في كل لحظة ، المشتقة بالنسبة للزمن



$$\text{للسرعة الزاوية لهذه النقطة: } \ddot{\theta} = \frac{d\dot{\theta}}{dt} = \frac{d^2\theta}{dt^2}$$

وحدة $\ddot{\theta}$ في النظام العالمي للوحدات هي الراديان على مربع الثانية رمزها rad.s^{-2} .

في أساس فريني يكتب التسارع الخطى كالتالى: $\vec{a} = a_t \vec{u} + a_n \vec{n}$

$$a_t = \frac{dv}{dt} = r\ddot{\theta} \quad \text{حيث:}$$

$$a_n = \frac{v^2}{r} \quad \text{و}$$

II - العلاقة الأساسية للديناميك (للحريك):

1) نص العلاقة:

في معلم مرتبط بالأرض ، و بالنسبة لمحور ثابت (Δ) ، يساوي مجموع عزوم القوى المطبقة على جسم صلب في دوران حول محور ثابت (Δ) في كل لحظة ، جداء عزم القصور J_{Δ} و التسارع الزاوي $\ddot{\theta}$ لحركة الجسم في اللحظة المعنية :

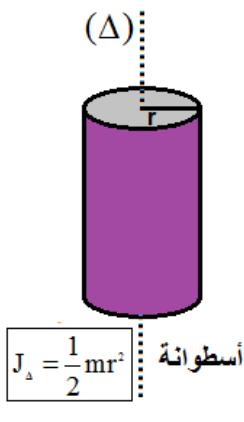
$$\sum M_{\Delta}(\vec{F}_i) = J_{\Delta} \ddot{\theta}$$

$\sum M_{\Delta}(\vec{F}_i)$ مجموع العزوم بالنسبة لمحور (Δ) للقوى المطبقة على الجسم بوحدة (N.m).

J_{Δ} عزم قصور الجسم بالنسبة لمحور (Δ) بوحدة (kg.m^2).

$\ddot{\theta}$ التسارع الزاوي لحركة الجسم بوحدة (rad.s^{-2}).

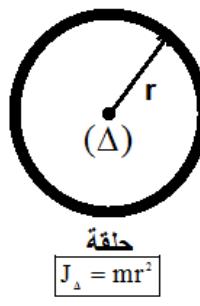
2) صيغ عزوم القصور لأجسام متجانسة ذات أشكال بسيطة:



(Δ)

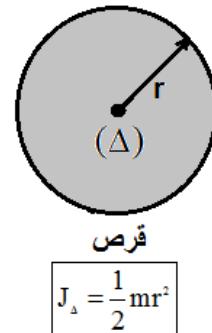
$$J_{\Delta} = \frac{1}{2}mr^2$$

أسطوانة



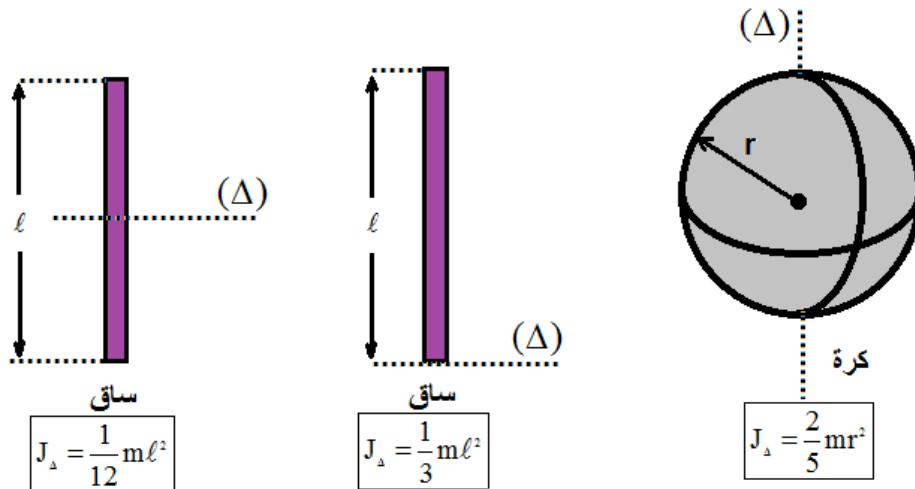
$$J_{\Delta} = mr^2$$

حلقة

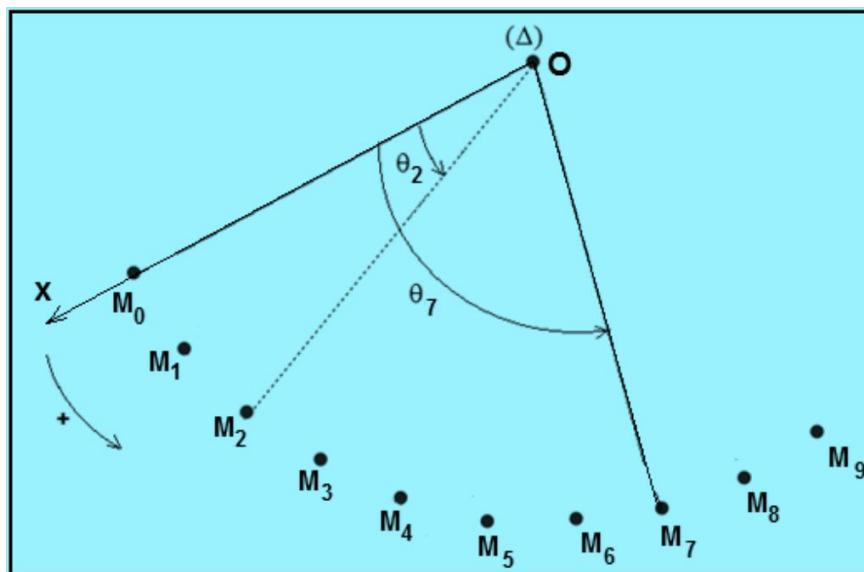


$$J_{\Delta} = \frac{1}{2}mr^2$$

قرص



3 - كيفية تحديد السرعة الزاوية و التسارع الزاوي انطلاقا من تسجيل :



نعتبر تسجيل حركة نقطة M من جسم يدور حول محور ثابت (Δ) . نختار المحور (Ox) محورا مرجعا للأفاصيل الزاوية θ_i و منحى دوران الجسم منحى موجيا ، ولحظة تسجيل النقطة M_0 أصلا للتاريخ $(t=0)$.
نعين بالنسبة لكل موضع M_i المسجل عند اللحظة t_i :

$$\omega_i = \dot{\theta}_i = \frac{\theta_{i+1} - \theta_{i-1}}{t_{i+1} - t_{i-1}}$$

$$\ddot{\theta}_i = \frac{\dot{\theta}_{i+1} - \dot{\theta}_{i-1}}{t_{i+1} - t_{i-1}}$$