

## الفَصْل 1

# الدارة (R,L,C) المتوازية في النظام الجيبي والقسري

مفهوم نظام جيبي قسري رأينا سابقاً أن الدارة RLC المتوازية تكون متذبذباً كهربائياً مهماً . نحصل على نظام جيبي قسري ، عند إضافة مولد كهربائي مركب على التوازي إلى الدارة ويزودها بتوتر متناوب جيبي أي أنه يفرض على المتذبذب نظام متناوب جيبي .

### 1.1 النظام المتناوب الجيبي

#### 1.1.1 شدة التيار المتناوب الجيبي

شدة التيار المتناوب الجيبي ، دالة جيبيّة بدلالة الزمن ، تعبيرها يكتب على الشكل التالي :

$$i(t) = I_m \cos(\omega t + \varphi_i)$$

$I_m$  الوسع أو شدة القصوى للتيار . وحدتها في النظام العالمي للوحدات الأمبير A  $\omega$  : نبض التيار .  $\omega = \frac{2\pi}{T}$  وحدتها rad/s  $(\omega t + \varphi_i)$  : طور التيار في اللحظة t . وحدتها rad  $\varphi_i$  : الطور في أصل التارikh t = 0 وتحدد انطلاقاً من الشروط البدئية مثل : عند أصل التارikh t = 0 شدة التيار قصوية  $i(t = 0) = I_m \cos \varphi_i = 0$  أي أن  $\varphi_i = 0$  وبالتالي فإن  $i(t) = I_m \cos(\omega t)$  **الشدة الفعالة I للتيار** : تفاص الشدة الفعالة I للتيار بواسطة جهاز الأمبيرمتر وترتبطها بالشدة الفصوى للتيار العلاقة :

$$I = \frac{I_m}{\sqrt{2}}$$

#### 2.1.1 التوتر المتناوب الجيبي

التوتر المتناوب الجيبي دالة جيبيّة للزمن نعبر عنها بالعلاقة :

$$u(t) = U_m \cos(\omega t + \varphi_u)$$

$U_m$  : الشدة القصوى للتوتر  $u(t)$  وهي تفاص بواسطة جهاز راسم التذبذب . وحدتها الفولط V  $\omega$  : نبض التوتر اللحظي  $u(t)$  وحدتها rad/s ،  $\omega = \frac{2\pi}{T} = 2\pi N$   $(\omega t + \varphi_u)$  : طور التوتر في اللحظة t . وحدتها rad  $\varphi_u$  : الطور في أصل التارikh t = 0

مثال عند أصل التوازي  $t=0$  عندنا  $u(t) = U_m \cos(\omega t)$  أي أن  $\varphi_u = 0$  وبالتالي  $u(t) = U_m \cos(\omega t)$  يقاس التوتر الفعال  $U$  بواسطة جهاز الفولطметр ، وترتبطه بالتوتر الأقصى العلاقة :

$$U = \frac{U_m}{\sqrt{2}}$$

## 3.1.1 مفهوم الطور

لعتبر المقدارين المتناوبين الجيبيين :

$$u(t) = U_m \cos(\omega t + \varphi_u) \quad i(t) = I_m \cos(\omega t + \varphi_i)$$

نسمى طور الدالة  $u(t)$  بالنسبة للدالة  $i(t)$  :

طور الدالة  $i(t)$  بالنسبة للدالة  $u(t)$  :

$\varphi_{u/i} = \varphi_u - \varphi_i$  تقيس تقدم أو تأخير طور دالة على أخرى .

$\varphi_{u/i} > 0$  نقول أن  $u$  متقدمة في الطور على  $i$

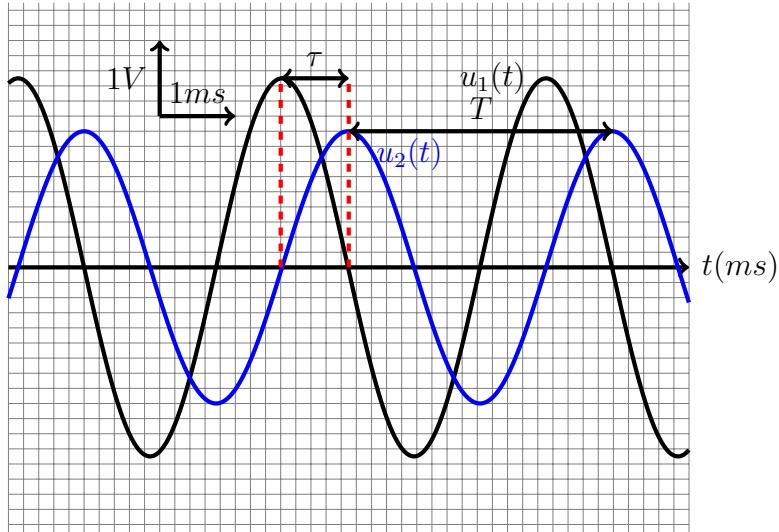
$\varphi_{u/i} < 0$  نقول أن  $u$  متاخرة في الطور على  $i$

$\varphi_{u/i} = \frac{\pi}{2}$  نقول أن  $u$  و  $i$  على تربيع في الطور . ونفس الشيء بالنسبة

$\varphi_{u/i} = \pi$  نقول أن  $u$  و  $i$  على تعاكس في الطور .

$\varphi_{u/i} = 0$  نقول أن  $u$  و  $i$  على تواافق في الطور .

مثال : نعتبر التوترين المتناوبين الجيبيين الممثلان في الشكل أسفله :



كيف نحدد قيمة  $\varphi$  ؟

لتبسيط الدراسة نختار  $u(t) = U_m \cos(\omega t + \varphi_u)$  أي أن  $\varphi_u = 0$  فتصبح العلاقة :

$$u(t) = U_m \cos\left(\omega t + \frac{\varphi_{u/i}}{\omega}\right)$$

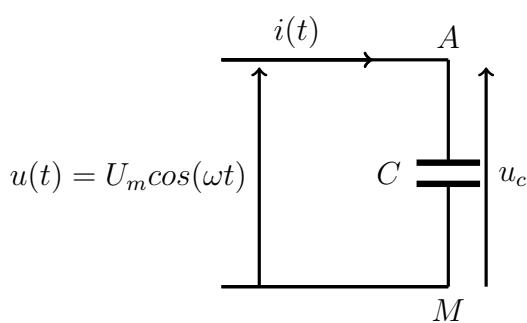
$$\frac{\varphi_{u/i}}{\omega} = \tau$$

$$\varphi_{u/i} = \omega \tau$$

يسمي  $\tau$  الفرق الزمني بين منحني  $u(t)$  و  $i(t)$  .

يمكن قياس  $\tau$  على شاشة راسم التذبذب من تحديد القيمة المطلقة للطور  $\varphi_u$  .

$$\boxed{\varphi_{u/i} = \frac{2\pi}{T} \cdot \tau}$$



أمثلة :  
حدد تعبير شدة التيار المتناوب  $i(t)$  المار في المكثف ذي السعة  $C$  علما أن التوتر المطبق بين مربطيه  $u(t) = U_c \sqrt{2} \cos(\omega t)$  .

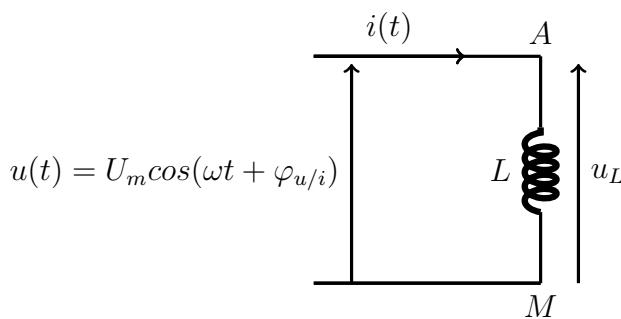
نعلم أن شدة التيار الكهربائي المار في المكثف :  
أي أن  $i(t) = C \frac{du_c}{dt}$

$$i(t) = -CU_c \omega \sqrt{2} \sin(\omega t)$$

$$i(t) = CU_c \omega \sqrt{2} \cos\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right)$$

الشدة الفعالة  $I$  للتيار هي  $I = C\omega U_c$  ومنه فإن التوتر الفعال بين مربطي المكثف هو :

$$U_c = \frac{I}{C\omega}$$



وأن  $i(t)$  متقدمة في الطور على  $\frac{\pi}{2}$  ب  $u(t) = U \sqrt{2} \cos(\omega t + \varphi_{u/i})$  حدد تعبير التوتر المتناوب الجيبي  $U$  بين مربطي وشيعة خالصة معامل تحريضها  $L$  ، علما أن شدة التيار المار في الوشيعة المطبق تعبيره كالتالي  $i(t) = I \sqrt{2} \cos(\omega t)$  .

نعلم أن التوتر الكهربائي المطبق بين مربطي وشيعة هو :  $u_L(t) = L \frac{di}{dt}$  أي أن :

$$u_L(t) = -LI \omega \sqrt{2} \sin(\omega t)$$

$$u_L(t) = LI \omega \sqrt{2} \cos\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right)$$

$$u_L(t) = LI \omega \sqrt{2} \cos\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right)$$

وبالتالي فإن التوتر الفعال  $U_L$  بين مربطي الوشيعة هو

$$U_L = L \omega I$$

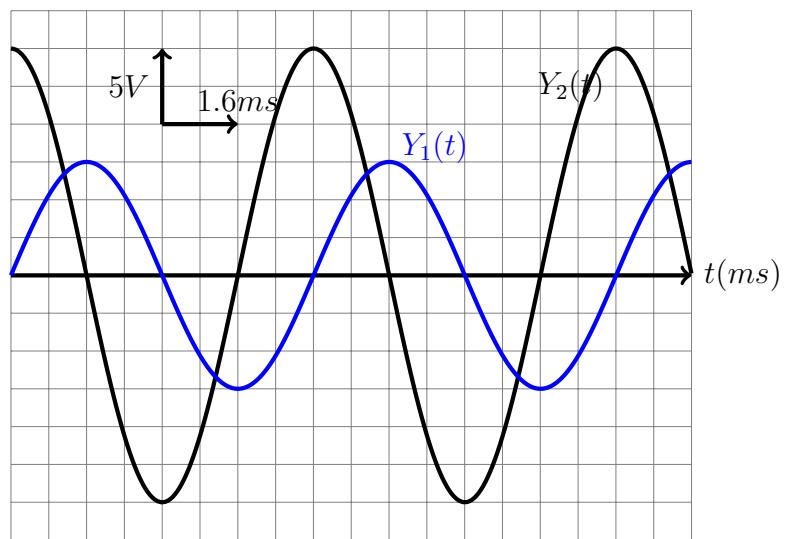
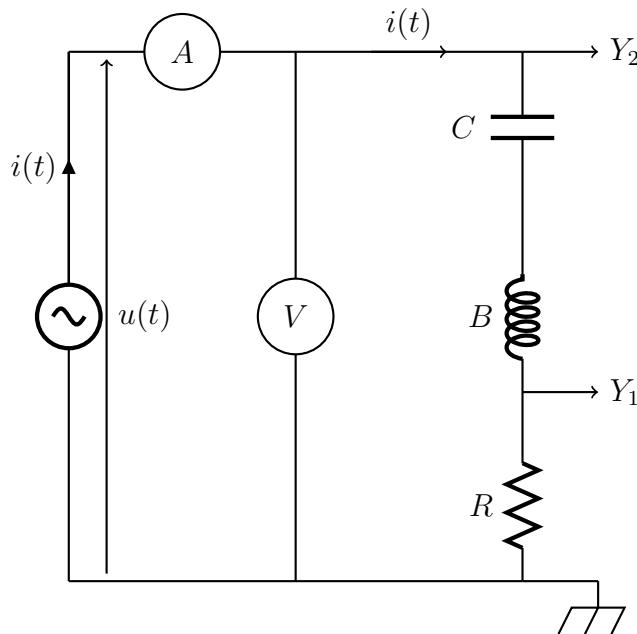
وأن  $u_L$  متقدمة في الطور على  $i(t)$  ب  $\frac{\pi}{2}$

## 2.1 الدراسة التجريبية لدارة RLC متواالية في نظام حيبي قسري

### 1.2.1 النشاط التجريبي 1 : معاينة التوتر $u(t)$ بين مربطي الدارة RLC و $i(t)$ بدلالة الزمن .

نجز التركيب الكهربائي أسفله، حيث نضبط مولد التردد المنخفض على توتر متناوب حيبي قيمته القصوى  $N=100\text{Hz}$  وعلى التردد  $U_m=2\text{V}$  .

نعاين بواسطة راسم التذبذب التوتر  $u_R(t)$  بين مربطي الموصل الأومي ، والتوتر  $u(t)$  بين مربطي الدارة RLC . نقيس بواسطة أمبير متر الشدة الفعالة I للتيار المار في الدارة ، ونقيس بواسطة فولطметр التوتر الفعال U بين مربطي الدارة RLC .



**استئمار :**  
يزود المولد GBF الدارة RLC المتوازية بتوتر متناوب جيبى :

$$u(t) = U_m \cos(\omega t + \varphi_{u/i})$$

فيظهر في الدارة RLC المتوازية تيار كهربائي شدته  $i(t) = I_m \cos(\omega t)$  يمثل التيار  $i(t)$  استجابة الدارة المتوازية للإثارة التي يفرضها المولد ذي تردد منخفض .

نسمي الدارة RLC المتوازية **الرنان والمولد المثير** يمكن المدخلان  $Y_1$  و  $Y_2$  لراسم التذبذب من معينة التوتر  $uR(t)$  بين مربطي الموصل الأومي والتوتر  $u(t)$  المطبق بين مربطي الدارة RLC .

**1 – فسر لماذا تمكن معينة التوتر  $u_R(t)$  من معينة تغيرات شدة التيار اللحظية  $i(t)$  .**  
حسب قانون أوم لدينا

$$u_R(t) = R i(t) \Rightarrow i(t) = \frac{1}{R} u_R(t)$$

مما يدل على أن المنحنى المعين على المدخل  $Y_1$  يتناسب اطرادا مع  $i(t)$  .

**2 – أحسب شدة التيار القصوى  $I_m$  ، ثم تحقق من العلاقة .**

**3 – عين القيمة القصوى  $U_m$  للتوتر  $u(t)$  ، ثم تتحقق من العلاقة :**

**4 – أحسب قيم الدور والتردد لكل من  $i(t)$  و  $u(t)$  . هل لمنحنى الرسم التذبذبي :**  
نفس الوسع ؟ نفس التردد ؟ نفس الطور ؟

**5 – نقول أن الدارة توجد في نظام قسري ، فسر ذلك ؟**

**5 – أحسب فرق الطور  $\varphi_{u/i}$  مبينا أي من المقدرين  $i(t)$  و  $u(t)$  متقدم في الطور معللا جوابك .**  
**5 – تحقق تجربيا من أن المقادير : معامل التحرير الذاتي  $L$  للوشيقة وسعة المكثف C ، والتردد N للمولد GBF تؤثر في الطور  $\varphi_{u/i}$  .**

## 2.2.1 مفهوم الممانعة .

تجربة : في التركيب الكهربائي السابق نحتفظ بالتردد ثابتًا ونغير التوتر الفعال  $U$  بدلالة الشدة الفعالة  $I$  فنحصل على الجدول التالي :

$u(V)$	0	0,5	1,0	1,5	2,0	2,5
$I(mA)$	0	0,6	1,2	1,85	2,50	3,15
$U/I(\Omega)$	0	833	833	810	800	0,793

يلاحظ أن  $U$  و  $I$  يتناسبان اطراداً أي أن  $Z = U/I$  حيث أن  $Z$  معامل التناوب وتسماى **بممانعة الدارة** لها بعد المقاومة  $\Omega$

تسمى الثابتة  $Z$  بممانعة الدارة ويعبر عنها بالعلاقة التالية :

$$Z = \frac{U_m}{I_m} = \frac{U}{I}$$

وحدتها في النظام العالمي للوحدات الأوم  $\Omega$

## تأثير التردد على الدارة RLC

نغير التردد في التجربة السابقة  $N=500Hz$  ماذا نلاحظ ؟  
عندما نغير التردد نلاحظ أن الطور يتغير وكذلك الممانعة  $Z$  .

## 3.1 ظاهرة الرنين الكهربائي .

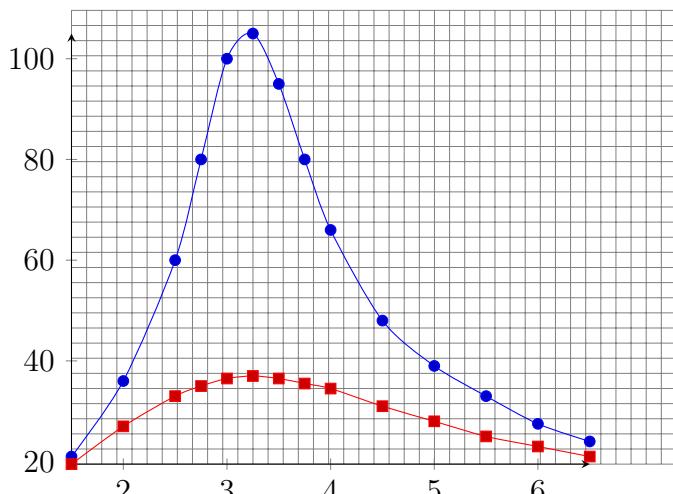
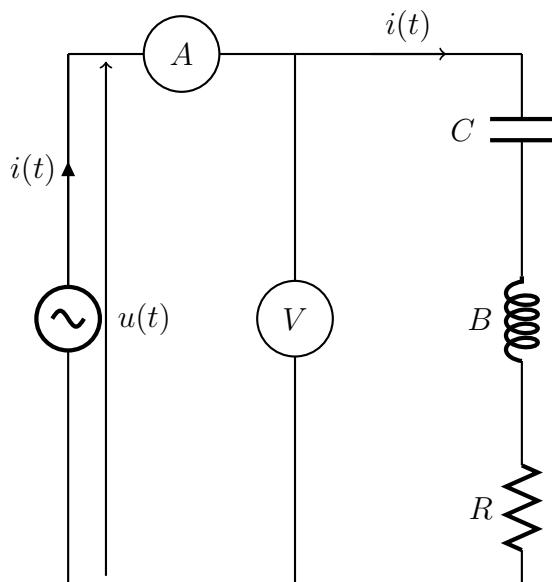
### 1.3.1 الدراسة التجريبية :

نجز التركيب التجاري الممثل أسفله حيث يعطي مولد التوتر المنخفض GBF توتراً متناوباً قيمته الفعالة  $U$  وتردد  $N$  قابلان للضبط .

- الوشيعة معامل تحريرها الذاتي  $H=5,2mH$  ومقاومتها  $r = 7\Omega$  .
- مكثف سعته  $C = 0,47F$  .
- ثبت التوتر الفعال  $U$  على القيمة  $U=4V$  والمقاومة الكلية  $R = r + r$  على القيمة  $R_1 = 37\Omega$  .
- نغير التردد  $N$  للمولد وفي كل مرة نقيس الشدة الفعالة  $I$  للتيار .
- نضبط المقاومة الكلية  $R$  للدارة على القيمة  $R_2 = 107\Omega$  وذلك بتغيير المقاومة  $r'$  للموصل الأومي ، ونعيد التجربة السابقة .

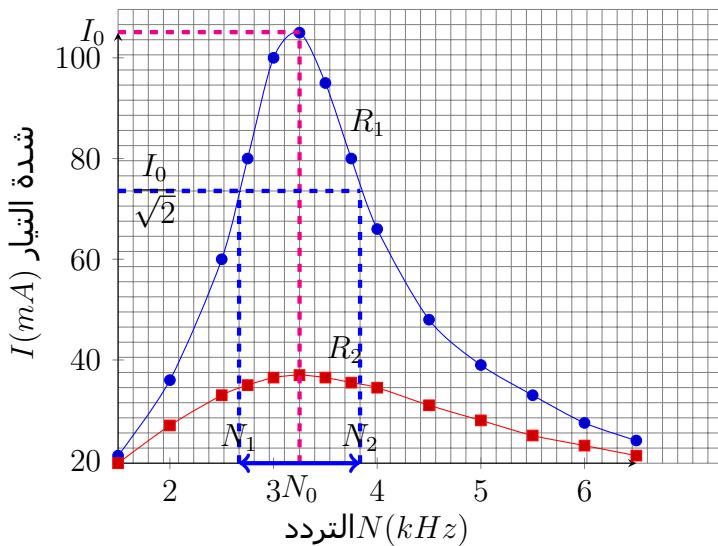
ندون النتائج في الجدول التالي :

$N(kHz)$	1,5	2,0	2,5	2,75	3	5,25	3,5	5,75	4	4,5	5	5,5	6	6,5
$R_1, I(mA)$	21	36	60	80	100	105	95	80	66	48	39	33	27,5	24
$R_2, I(mA)$	19,5	27	33	35	36,5	37	36,5	35,5	34,5	31	28	25	23	21



### استثمار النتائج :

- 1 – مثل في نفس المعلم ، المحنبي  $I$  بدلالة  $N$  بالنسبة للمقاومتين الكليتين  $R_1$  و  $R_2$  للدارة . عرف برين الشدة
  - 2 – يطلق اسم الرنان على المتذبذب RLC واسم المثير على مولد التردد المنخفض .  
عندما يأخذ التردد  $N$  للمثير قيمة مساوية للتردد الخاص  $N_0$  للرنان ، تصبح الشدة الفعالة للتيار المار في الدارة قصوى ، نقول في هذه الحالة إن الدارة RLC المتوازية في حالة رنين .
  - 3 – 1 حدد بالنسبة لكل محنبي :
    - التردد  $N_0$  عند الرنين .
    - الشدة الفعالة  $I_0$  عند الرنين .
  - 2 – أحسب  $Z$  ممانعة الدارة عند الرنين ، ثم قارنها بالمقاومة الكلية  $R$  للدارة في كلتا الحالتين .
  - 3 – أحسب الدارة RLC عند الرنين ؟
  - 3 – المنقطة الممربة ذات  $3\text{dB}$  متساوية الدارة عند الرنين هي مجال الترددات  $[N_1, N_2]$  للمولد حيث تتحقق الشدة الفعالة  $I$  للتيار العلاقة :  $I \geq \frac{I_{0max}}{\sqrt{2}}$  .
  - 3 – 1 عين كلا من  $N_1$  و  $N_2$  بالنسبة للمحنبي الموافق  $L$  .
  - 3 – 2 أحسب العرض  $\Delta N = N_2 - N_1$  للمنقطة الممربة ثم قارنه مع القيمة النظرية  $\Delta N = \frac{R_1}{2\pi L}$  ، ماذا تستنتج ؟
  - 3 – 3 ما تأثير المقاومة الكلية للدارة على عرض المنقطة الممربة ؟
  - 4 – نضبط تردد المثير على القيمة  $N_0$  .
  - 4 – 1 كيف يجب ربط كاشف التذبذب لمعاينة التوترين  $u(t)$  و  $R(t)$  ؟
  - 4 – 2 هل التوتران  $u(t)$  و  $R(t)$  على توافق في الطور ؟ علل إجابتكم .
- الجواب :
- 1 – تمثيل المحنبي  $I = f(N)$



رنين الشدة : عند الرنين تأخذ شدة التيار قيمة قصوية  $I_0 = 105mA$

- 2 – 1 التردد  $N_0 = 3,25kHz$  بالنسبة للفعالة  $I_0 = 105mA$  بالنسبة لـ  $R_1$  و  $R_2$  بالنسبة لـ  $I_0 = 37mA$ .  
 2 – ممانعة الدارة عند الرنين : بالنسبة لـ  $R_1$  المترافق مع  $R_1$  لدينا :

$$Z_1 = \frac{U}{I_{01}} = \frac{4}{105 \times 10^{-3}} = 38\Omega$$

و بالنسبة لـ  $R_2$  المترافق مع  $R_2$  لدينا :

$$Z_2 = \frac{U}{I_{02}} = 108\Omega$$

في كلتا الحالتين أن ممانعة الدارة تساوي تقربياً مقاومة الدارة الكلية

عند الرنين ممانعة الدارة RLC تساوي المقاومة الكلية للدارة . أي أن الدارة RLC تتصرف كموصل أومي .

$$Z = R_T$$

## 2 – دراسة منحنيات رنين الشدة

- A – قيمة تردد الرنين حسب المنحنيات نلاحظ:  
 – أنها تتتوفر على قيمة قصوية تتفق نفس القيمة والتي تساوي  $Z = 3250\Omega$  بالنسبة للدارة كييفما كانت  $R$  .  
 – حساب التردد الخاص  $N_0$  للدارة :

$$N_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}} = 3219Hz$$

$$N \simeq N_0$$

نقول أن الدارة RLC في حالة رنين resonance.

تحدث ظاهرة الرنين عندما يكون التردد  $N$  للتوتر المطبق مساوياً للتردد الخاص  $N_0$  للدارة

$$N = N_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$$

**ب – دور مقاومة الكلية للدارة** يلاحظ من خلال المنحنيات الاستجابة :  
كلما كانت المقاومة  $R$  للدارة صغيرة تكون شدة التيار الفعالة القصوية عند الرنين كبيرة ويكون الرنين حادا .  
عندما تكون  $R$  كبيرة يزول الرنين ، نقول أن الرنين أصبح ضبابيا .

**ج – ممانعة الدارة عند الرنين** عند الرنين  $Z = R_T$  وتكون ممانعة الدارة في هذه الحالة دنية .  
كذلك يكون التوتر بين مريطي المكثف مساوياً للوتر بين مريطي الوشيعة أي أن  $U_L = U_C$  ومنه فإن

$$L\omega = \frac{1}{Cw}$$

**د – الطور  $\varphi$  عند الرنين :** بواسطة راسم النزدذب عند معينة التوترين  $u(t)$  و  $u_R(t)$  ، نلاحظ انهمما على توافق في الطور أي أنه عند الرنين تكون  $u(t)$  و  $u_R(t)$  على توافق في الطور :

$$\varphi_{u/i} = 0$$

## 2.3.1 – المنطقة الممّرة. " ذات 3db "

\* تعريف: المنطقة الممّرة . " ذات 3db "لدارة (R,L,C) في مجال الترددات  $[N_1, N_2]$  للمولد حيث تكون الاستجابة  $I$  أكبر أو على الأقل تساوي  $\frac{I_0}{\sqrt{2}}$  (  $I_0$  تمثل الشدة الفعالة للتيار عند الرنين ) عرض المنطقة الممّرة

$$\Delta N = N_2 - N_1$$

حسب الدراسة التجريبية : (  $I_0$  يوفّقها على منحنى شدة الرنين القيمة  $74mA$  في الحالة الأولى  $R_1$  و  $26mA$  في الحالة الثانية  $R_2$  ومنه فإن  $\Delta N' = 3,47kHz$  و  $\Delta N = 1,03kHz$  )  
أنظر المنحنى أعلاه .

نستنتج :  
• في الحالة التي تكون فيها  $R$  صغيرة جداً يكون الرنين حاداً أي أن عرض المنطقة الممّرة  $\Delta N$  صغيرة . وكلما كبرت  $R$  يكون الرنين ضبابياً وعرض المنطقة كبيرة .

## 3 – معامل الجودة

يعرف معامل الجودة بالعلاقة التالية :

$$Q = \frac{N_0}{\Delta N}$$

بما أن  $\omega = 2\pi N$  فإن :

$$Q = \frac{N_0}{\Delta N} = \frac{\omega_0}{\Delta \omega}$$

حساب معامل الجودة في الدارة السابقة :

$$Q_1 = \frac{3,25}{1,03} = 3,15$$

$$Q_2 = \frac{3,25}{3,74} = 0,74$$

معامل الجودة يتتناسب عكسيا مع عرض المنطقة الممربة تعبر عنه بدون وحدة و تميز حدة الرنين .  
كلما كان الرنين حادا كلما كانت قيمة  $Q$  كبيرة .  
كلما كانت  $Q$  صغيرة كلما كانت الدارة محمدة أي أن الرنين ضبابي .  
نسمى معامل الجودة كذلك معامل **فرط التوتر** .

يلاحظ تجريبيا أنه عندما يكون الرنين حادا تكون  $Q$  كبيرة . وهذا يعني أن  $U > U_L$  و  $U > U_C$  مما يدل على أنه عند الرنين يظهر فرط التوتر . وهي ظاهرة تشكل بعض المخاطر قد تؤدي إلى إتلاف عناصر الدارة  $L, C$  لذا يجب تفاديتها .  
ملحوظة :

من خلال منحنى رنين الشدة واعتمادا على الدراسة التجريبية :

$N < N_0$  لدينا  $i(t)$  متقدمة في الطور على  $u(t)$  نقول أن الدارة كثافية  
 $N > N_0$  لدينا  $i(t)$  متقدمة في الطور على  $u(t)$  نقول أن الدارة تحربيّة

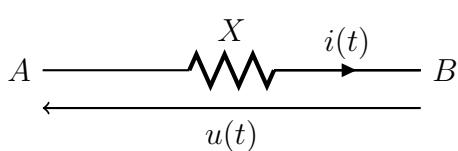
## 4.1 القدرة في النظام المتناوب الجيبي .

### 1.4.1 القدرة اللحظية

في حالة التيار المستمر :

خلال المدة  $\Delta t$  تكون الطاقة المكتسبة من طرف ثانوي  $\mathcal{P} = UI\Delta t$  هي  $W = UI\Delta t$ : والقدرة الكهربائية  $UI$

في النظام المتناوب الجيبي :  $i = I\sqrt{2}\cos(\omega t)$  و  $u(t) = U\sqrt{2}\cos(\omega t + \varphi)$  في هذه الحالة تكون القدرة الكهربائية اللحظية :



$$\mathcal{P} = u(t) \times i(t)$$

$$\mathcal{P} = 2UI\cos\omega t \cos(\omega t + \varphi)$$

ونعلم أن :

$$\cos(\omega t) \cdot \cos(\omega t + \varphi) = \frac{1}{2} (\cos(2\omega t + \varphi) + \cos\varphi)$$
$$\mathcal{P} = UI (\cos(2\omega t + \varphi) + \cos\varphi)$$

هذه القدرة لا تتمكن من تقييم حصيلة الطاقة المكتسبة من طرف ثنائي القطب فهي تبين فقط في لحظة معينة ما إذا كان ثنائي القطب يكتسب طاقة  $0 < \mathcal{P}$  أو يفقدها  $\mathcal{P} < 0$  لذا فمن الضروري تعريف القدرة المتوسطة .

## 2.4.1 القدرة المتوسطة

الطاقة الكهربائية المكتسبة من طرف ثنائي القطب خلال الدور  $T$  :

$$\mathcal{P} = \frac{dE}{dt} \Rightarrow dE = \mathcal{P} dt$$

$$E = UI \int_0^T (\cos(2\omega t + \varphi) + \cos\varphi) dt$$

$$E = UI \cos\varphi \int_0^T dt + UI \int_0^T \cos(2\omega t + \varphi) dt$$

$$E = UIT \cos\varphi + 0 = UIT \cos\varphi$$

$$\mathcal{P} = \frac{E}{T}$$

$$\boxed{\mathcal{P} = UI \cos\varphi}$$

بحيث أن  $\cos\varphi$  معامل القدرة وبما أن  $U = ZI$  و  $\cos\frac{R}{Z}$  وبالتالي فإن

في الدارة RLC المتوازية لا تستهلك القدرة الكهربائية المتوسطة إلا من طرف المقاومة  $R$  بمفعول جول وتساوي هذه القدرة :

$$\mathcal{P} = RI^2$$

ملحوظة : أهمية معامل القدرة

عند استهلاك طاقة كهربائية من طرف مستهلك فإن المؤسسة الموزعة تضمن للمستهلك توتراً ثابتاً أي أن هذا الاستهلاك يقابله مرور تيار كهربائي  $(t)$  في خطوط الشبكة الموصلة وتقدمه أو تأخره في الطور  $\varphi$  يتعلق بنوع الأجهزة الكهربائية المستعملة .

من العلاقة  $\mathcal{P} = RI^2$  بالنسبة لقدرة  $\mathcal{P}$  محددة يكون  $\mathcal{P} = \frac{\mathcal{P}}{U} I \cos\varphi$  محدد كذلك وبالتالي  $I$  يكبر كلما صغر معامل القدرة  $\cos\varphi$  . وبما أن مفعول جول في خطوط الشبكة يتنااسب اطراضاً مع  $I^2$  فهذا يمثل ضياعاً للطاقة على حساب المؤسسة الموزعة لذا فإن هذه الأخيرة تحدد معامل القدرة وتفرضه على المستهلك وهو عموماً لا يقل عن 0.8 .